XFLY Lidar Solution

Précis et fiable



La série XFLY intègre un système de navigation inertielle haute performance avec caméra et LiDAR pour la génération de nuages de points. Les besoins variés des clients peuvent être satisfaits grâce au choix du LiDAR Hesai XFLY120, XFLY300 ou d'autres capteurs.

La plateforme de traitement comprend une interface Wi-Fi, un modem cellulaire intégré pour les corrections RTCM, un logiciel d'enregistrement des données et un réseau Ethernet gigabit.

Équipé d'un INS haute performance, il fournit des nuages de points clairs même à des hauteurs de vol élevées. En tant que système compact, léger et à faible consommation d'énergie, il permet à l'utilisateur de voler plus longtemps, s'adaptant aux besoins de tout projet. Le logiciel de post-traitement assure une génération automatique complète des nuages de points.

XFLY³⁰⁰

SYSTEM	
System Vertical Accuracy (5m/s @50m)	±3cm
Recommended AGL	50-120m
Weight	1.23kg (with camera) 0.87kg (no camera)
Dimensions	20.8 x 14.8 x 15.2 cm
Max Flight Time (DJI M300)	35 Minutes
External Storage	256GB USB Included
CAMERA	
Model	ADTi 24MP RGB
Lens	Sony E-Mount 16mm, 70° FOV
Max Trigger Rate	2 seconds

LIDAR	
Sensor*	Hesai XT-32M2X
Range	0.5 - 300m 80m @10% (all
	channels)
Range Accuracy	±1cm
FOV (Horizontal)	360°
FOV (Vertical)	40.3°
Scan Angle (Vertical)	-20.8° to 19.5°
Beam Divergence	0.21° (H), 0.047° (V) 1
Channels	32
Returns	3
Pulse Rate	640k/s (single return) 1280k/s (double return) 1920k/s (triple return)

Constellations	GPS, GLONASS,
	BEIDOU, GALILEO
Output Rates	Up to 200HZ (INS)
	Up to 2000HZ (IMU)
Pitch/Roll Accuracy	0.03 (RTK) ²
	0.006 (PPK)
Heading Accuracy	0.15 (RTK) ^{2,3}
	0.03 (PPK)
Velocity Accuracy	<0.03 m/s
Position Accuracy	1cm+1ppm (RTK)
	0.5cm (PPK)

XFLY¹²⁰

SYSTEM	
System Vertical Accuracy (5m/s @50m)	±3cm
Recommended AGL	50-80m
Weight	1.7kg (with camera) 1.3kg (no camera)
Dimensions	20.8 x 14.2 x 17 cm
Max Flight Time (DJI M300)	33 Minutes
External Storage	256GB USB Included
CAMERA	
Model	ADTi 24MP RGB
Lens	Sony E-Mount 16mm, 70° FOV
Max Trigger Rate	2 seconds

	L	ID	A	F
_				_

Sensor*	Hesai XT-32
	0.5 - 120m
Range	80m @10% (c9-24)
	50m @10% (c1-8; 25-32)
Range Accuracy	±1cm
FOV (Horizontal)	360°
FOV (Vertical)	31°
Scan Angle (Vertical)	-16° to 15°
Beam Divergence	0.04° (H), 0.098° (V) 1
Channels	32
Returns	2
Pulse Rate	640k/s (single return)
	1280k/s (dual return)

GPS-AIDED INS

	one el ellise
Constellations	GPS, GLONASS,
Constellations	BEIDOU, GALILEO
Output Rates	Up to 200HZ (INS)
	Up to 2000HZ (IMU)
Pitch/Roll Accuracy	0.03 (RTK) ²
	0.006 (PPK)
Heading Accuracy	0.15 (RTK) 2,3
	0.03 (PPK)
Velocity Accuracy	<0.03 m/s
Position Accuracy	1cm+1ppm (RTK)
	0.5cm (PPK)

- 1. Varies by measurement range
- Dynamic accuracy is dependent on type of motion
- 3. With 1-meter baseline
- * OTHER SENSORS AVAILABLE: For particular requirements, please contact us to evaluate alternative sensors with different performances.